

## MATEMATIČKA NARAV FIZIČKIH VELIČINA

## ♦ Vektori

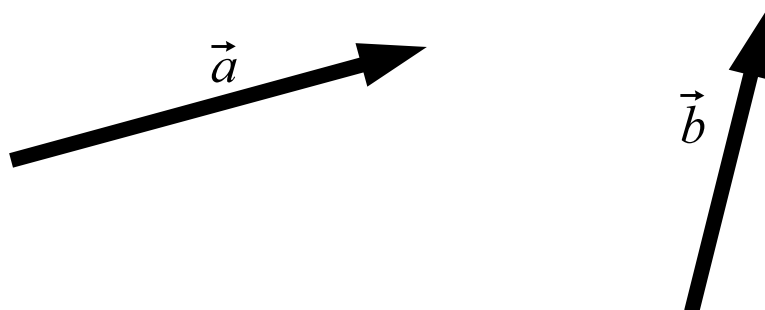
Veličine koje se opisuju **brojevima, jednim ili više njih**, i ti su brojevi zavisni od koordinatnog sustava.

Primjeri: **pomak, brzina, ubrzanje, sila,....**

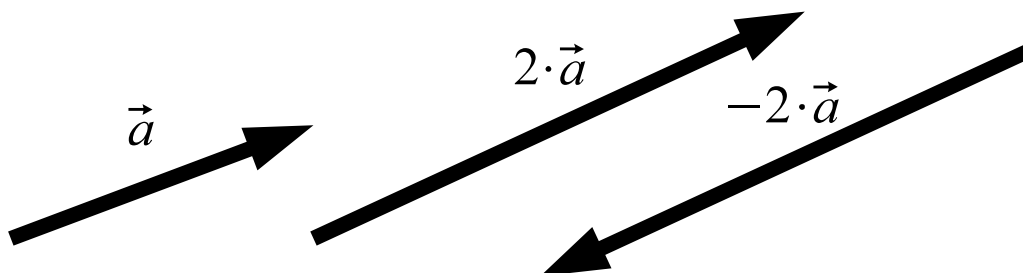
Da bismo označili vektorsku narav određene veličine, nad oznakom dotične veličine stavljat ćemo vodoravnu strjelicu.

Naprimjer,  $\vec{a}$ ,  $\vec{F}$ , itd. su vektori.

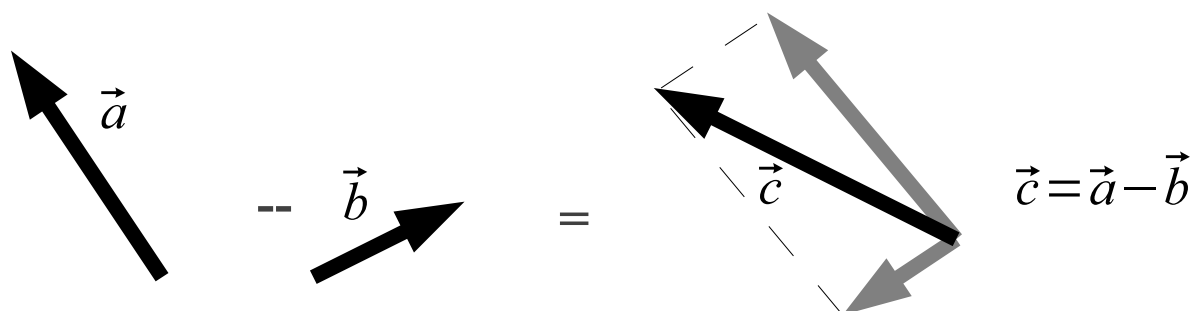
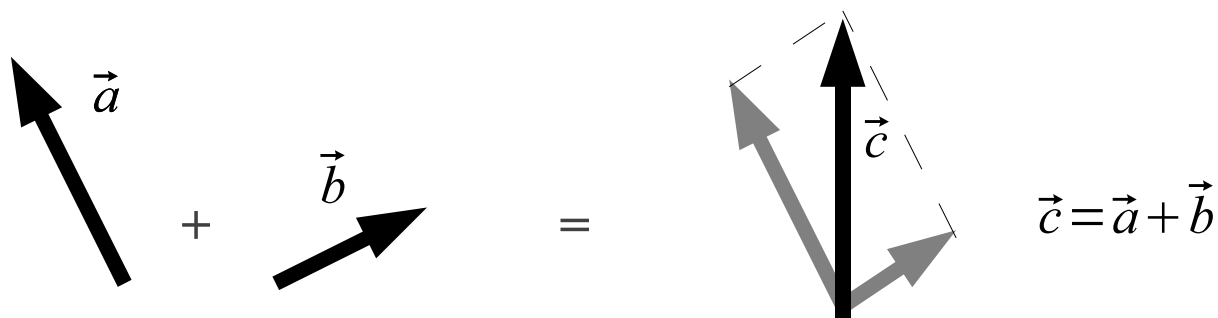
→ Vektore možemo predočavati grafički:



→ Vektore možemo množiti sa skalarima



- ➔ Vektorima **ne možemo** pribrajati skalare, ili ih oduzimati od njih.
- ➔ Vektore možemo međusobno zbrajati i oduzimati.



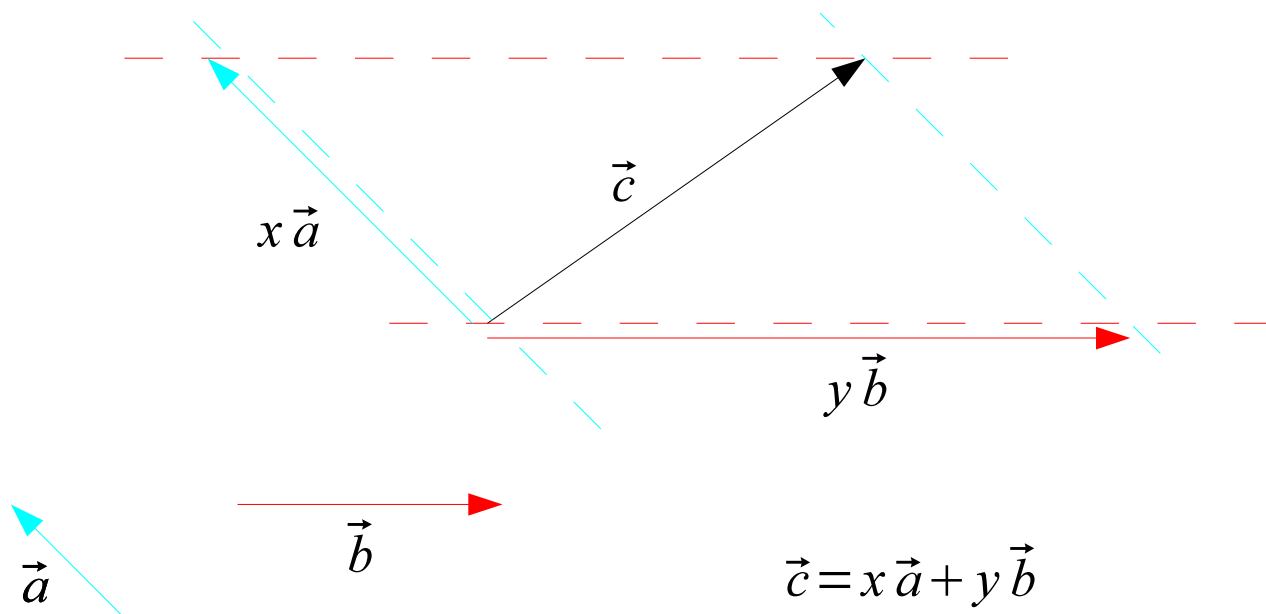
- ➔ Svaki vektor ima tri značajke: **iznos** (modul, apsolutna vrijednost), **smjer** (pravac) i **orijentaciju** (na svakom pravcu je moguće gibanje u "+" ili u "-" smislu)

### Primjer:

- 1.) Zagreb-Split ---- smjer vektora  
udaljenost između Zagreba i Splita ---- iznos vektora  
od Zagreba prema Splitu, ili obrnuto ---- orijentacija vektora

- 2.) Primjena sile na određeni predmet

## Rastavljanje vektora. Linearna (ne)zavisnost vektora.



U ravnini su bilo koja tri vektora linearno zavisna. To znači da se svaki od triju vektora može prikazati kao linearni spoj preostalih dvaju vektora.

Dva su vektora  $\vec{a}$  i  $\vec{b}$  linearno **nezavisna** ako jednadžba  $x\vec{a} + y\vec{b} = \vec{0}$  povlači  $x=0$  i  $y=0$ . U suprotnom su slučaju vektori linearno zavisni. Najveći mogući broj linearno nezavisnih vektora jednak je dimenziji prostora u kojem se ti vektori nalaze.

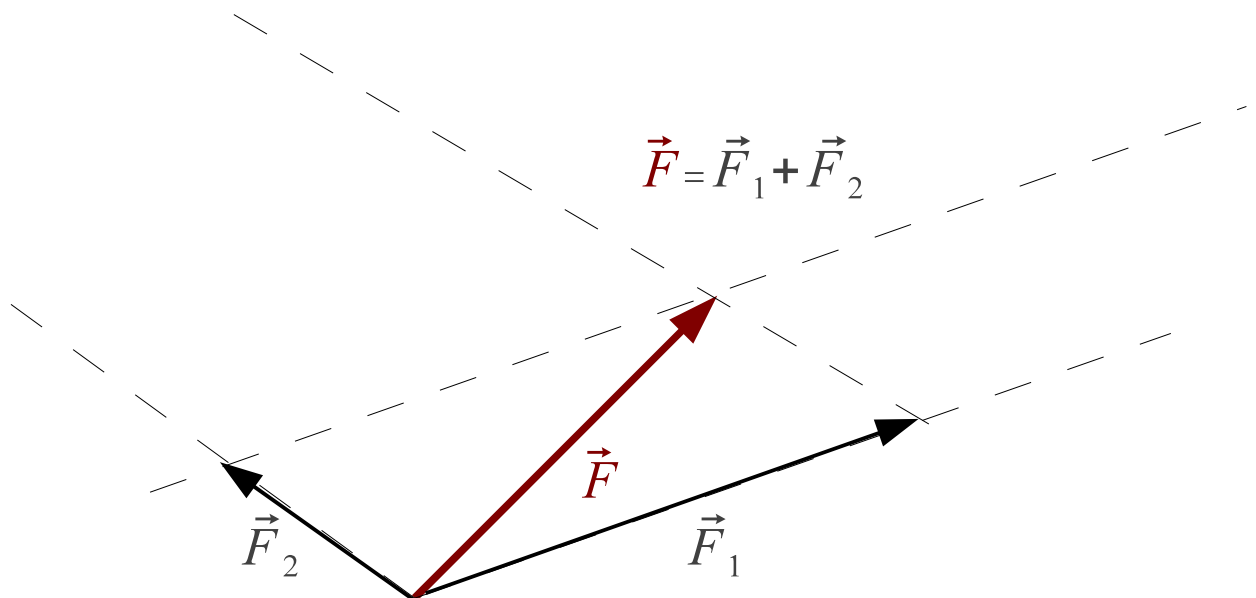
**Bilo koja se dva linearno nezavisna vektora u ravnini mogu uzeti kao bazni vektori.**

**Slično tomu, bilo koja se tri linearno nezavisna vektora u prostoru mogu uzeti kao bazni vektori.**

Svaki se vektor u prostoru može prikazati kao linearni spoj triju triju baznih vektora.

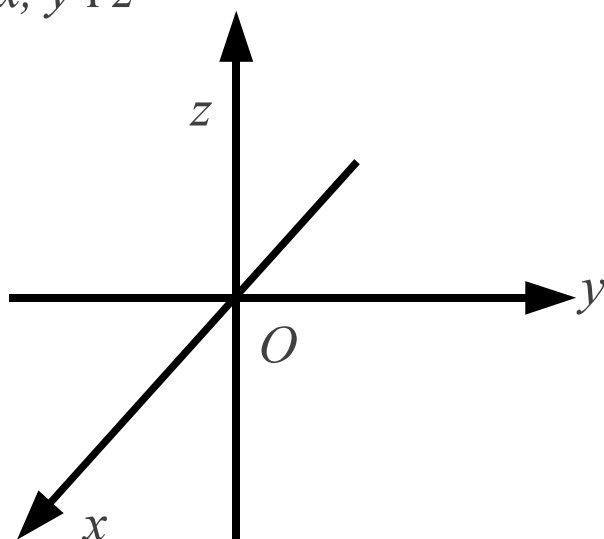
U fizici i tehnici često trebamo odgovoriti na pitanje: "Kolikim svojim dijelom *ova sila* djeluje u *tom i tom smjeru*, a kolikim svojim dijelom djeluje u *onom drugom smjeru*?" Sila je predložena vektorom  $\vec{F}$ , pa tako postavljeno pitanje ima svoj egzaktniji, matematički, oblik: "Kako prikazati dotični vektor kao zbroj neka druga dva vektora koji imaju različite smjerove?" Odgovor na to pitanje je sljedeći:

Iz početka vektora  $\vec{F}$  i iz njegova vrha povučemo paralele sa zadanim smjerovima dvaju vektora. Dobili smo dva para paralela i dva sjecišta tih paralela. Ta sjecišta su vrhovi dvaju vektora, a početci vektora su u početku polaznog vektora  $\vec{F}$ . To je prikazano na donjoj slici.



Dva smjera na koja rastavljamo određenu silu najčešće su okomita, ali to nije nužno, tj. dvije komponente ne moraju biti međusobno okomite. Dakle, riječ je o obrnutom postupku zbrajanja sila po pravilu paralelograma—moramo naći dvije sile čiji će zbroj dati određenu silu.

- ♦ U svijetu u kojem živimo postoje **tri** nezavisna smjera:
  - 1.) Naprijed-nazad
  - 2.) Desno-lijevo
  - 3.) Gore-dolje
- ♦ To možemo matematički predočiti kao **Kartezijev pravokutni koordinatni sustav** s trima međusobno okomitim osima:  $x$ ,  $y$  i  $z$



- ♦ Točka  $O$  u kojoj se sve tri osi sijeku je **ishodište sustava**.
- ♦ Svaka od triju osi je **orijentirana**.
- ♦ Svakoj osi (pravcu) možemo pridružiti vektor **jediničnog iznosa**.
- ♦ Imamo tri jedinična vektora:  $\vec{i}$ ,  $\vec{j}$ ,  $\vec{k}$ . To su **osnovni** ili **bazni** vektori, koji tvore **ortonormiranu bazu**.
- ♦ **Svaki** vektor možemo prikazati kao **linearni spoj (kombinaciju)** osnovnih vektora:

$$\vec{a} = a_x \cdot \vec{i} + a_y \cdot \vec{j} + a_z \cdot \vec{k}$$

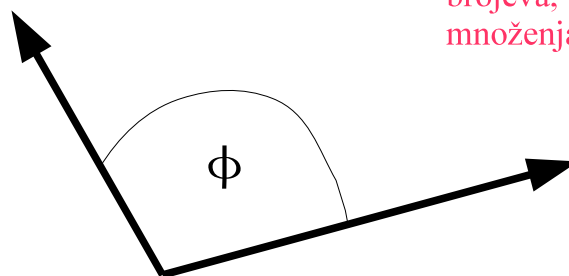
- ♦ Brojevi  $a_x$ ,  $a_y$ ,  $a_z$  su **koordinate vektora**.

## MNOŽENJE VEKTORA

## Skalarni umnožak

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = |\vec{a}| \cdot |\vec{b}| \cos(\phi)$$

Ovo je definicija skalarnog umnoška dvaju vektora. Lijeva strana jednačbe je skalarni umnožak dvaju vektora, a desna strana je umnožak triju brojeva, tj. skalara. Rezultat skalarnog množenja je skalar, a ne vektor.



| $\cdot$   | $\vec{i}$ | $\vec{j}$ | $\vec{k}$ |
|-----------|-----------|-----------|-----------|
| $\vec{i}$ | 1         | 0         | 0         |
| $\vec{j}$ | 0         | 1         | 0         |
| $\vec{k}$ | 0         | 0         | 1         |

Ovo je tablica skalarnoga množenja vektora ortonormirane baze. Ta tablica slijedi iz definicije skalarnoga umnoška.

$$\vec{a} \cdot \vec{b} = a_x \cdot b_x + a_y \cdot b_y + a_z \cdot b_z$$

$$|\vec{a}| = \sqrt{a_x^2 + a_y^2 + a_z^2}$$

$$|\vec{b}| = \sqrt{b_x^2 + b_y^2 + b_z^2}$$

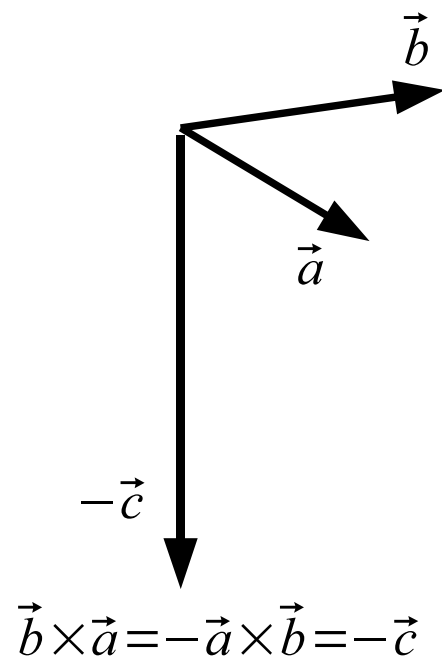
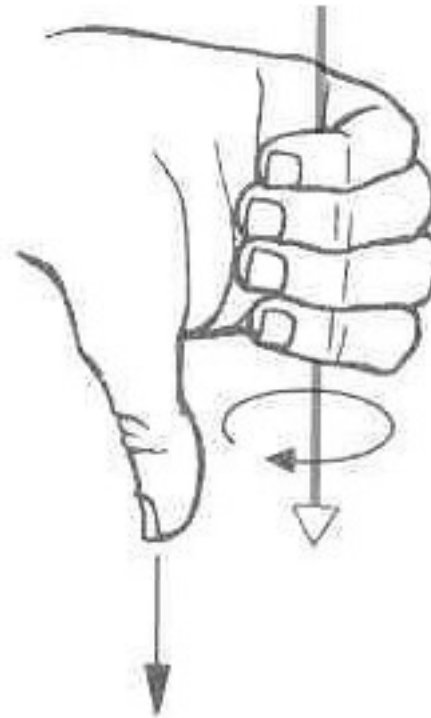
$$\cos(\phi) = \frac{\vec{a} \cdot \vec{b}}{|\vec{a}| \cdot |\vec{b}|}$$

Ovo slijedi iz distributivnosti množenja prema zbrajanju. Pri tome se vektori baze množe kao vektori po definiciji skalarnoga umnoška, a koordinate se vektora množe kao brojevi.

## Vektorski umnožak. Pravilo desne ruke.

$$\vec{a} \times \vec{b} = \vec{c}$$

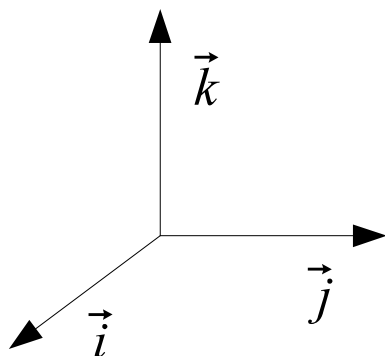
Rezultat vektorskog množenja dvaju vektora opet je vektor. Tome vektoru moramo definirati smjer, iznos i orijentaciju. Smjer vektora  $\vec{c}$  okomit je na ravninu što ju definiraju vektori  $\vec{a}$  i  $\vec{b}$ , tj. okomit je na oba ta vektora. Orijentaciju vektora  $\vec{c}$  određujemo pravilom desne ruke, kako je to prikazano na slici. I na kraju, iznos vektorskoga umnoška jednak je umnošku iznosa obaju vektora i sinusa kuta među njima.



Vektorski je umnožak okomit na oba vektora koji se množe.

$$\vec{a} \times \vec{b} \perp \vec{a} \quad , \quad \vec{a} \times \vec{b} \perp \vec{b}$$

**Tablica vektorskog množenja**



| x         | $\vec{i}$  | $\vec{j}$  | $\vec{k}$  |
|-----------|------------|------------|------------|
| $\vec{i}$ | <b>0</b>   | $\vec{k}$  | $-\vec{j}$ |
| $\vec{j}$ | $-\vec{k}$ | <b>0</b>   | $\vec{i}$  |
| $\vec{k}$ | $\vec{j}$  | $-\vec{i}$ | <b>0</b>   |

$$|\vec{a} \times \vec{b}| = |\vec{a}| |\vec{b}| \sin(\phi)$$

$\phi$  je kut između vektora